

## §1.3.1 Review: Vectors and Dual Vectors

- Dada la importancia de los vectores y covectores, haremos un pequeño repaso.

**I. Variedad:** es un espacio que localmente es plano (en nuestro caso, Minkowski).

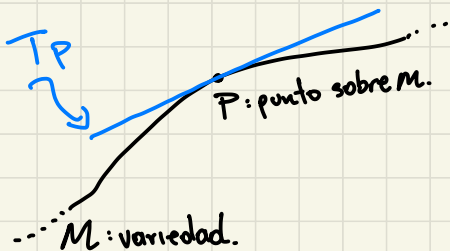
- Geometría global no trivial.

↪ Cúbrelo con parches (Minkowski).

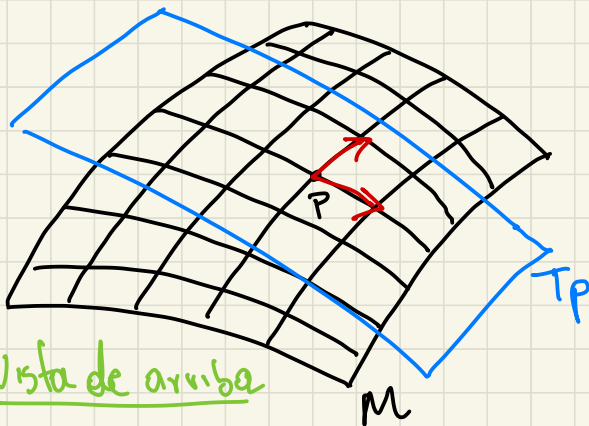
- Cada punto en la variedad es un **evento**  $(t, x, y, z)$ .

**II. Espacio tangente:** a cada punto en nuestra variedad le asignamos un espacio vectorial:  $T_p$ .

- Los **vectores** de este espacio son **tangentes** a este punto.



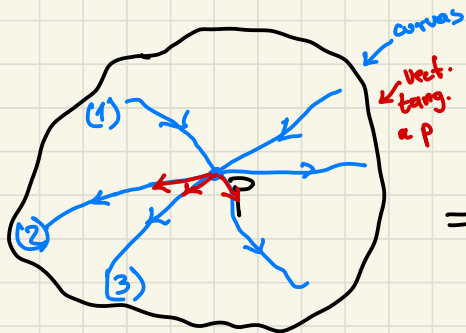
Vista de lado



Vista de arriba

III. Vectores (tangente): son vectores tangente a una curva sobre la variedad.

Imagina que vemos a la variedad desde arriba.



Hay una infinidad de curvas que pasan sobre el punto  $p$ .

$\Rightarrow$  Vectores tangentes a  $p$ .

$\leadsto$  Espacio tangente!

Una curva  $x^\mu(\lambda)$  tiene vector tangente:

$$V^\mu = \frac{dx^\mu}{d\lambda}$$

donde  $\lambda$  la parametriza.

IV. Espacio Cotangente: espacio asociado al tangente, de misma dimensión:  $T_p^*$ .

Aquí viven otro tipo de vectores, todos sobre un punto (al igual que  $T_p$ ).

V. Covectores (uno-formas): son mapeos lineales de vectores a escalares.

- Los covectores "comen" vectores.

Recuerda:  $\omega(v) = \omega_\mu v^\mu \in \mathbb{R}$ .

Ejemplo: el gradiente. (Mira clase anterior).

VI. Conexión Vector-Covector:

¿De qué me sirve un covector?

- Imagina estás sobre una colina (Variedad).

Vector: posibles direcciones en las que te puedes mover.

Campo escalar: nos da la altura de la colina (elevación).

Covector: si te mueves, la elevación cambiará.

La tasa de cambio en la dirección del vector es lo que mide el covector.

## §1.4. Tensores

- La generalización de vectores y covectores se le conoce como **tensor**.
- Un tensor de tipo  $(k, l)$  es un mapeo multilinear de covectores y vectores a  $\mathbb{R}$ :

$$T = T_P^* \underbrace{\times \dots \times}_{k \text{ veces}} T_P^* \times T_P \underbrace{\times \dots \times}_{l \text{ veces}} T_P \rightarrow \mathbb{R}.$$

donde  $\times$  es el producto cartesiano.

• Por ejemplo,

$T_P \times T_P$  . espacio de par ordenado de vectores.

$$T_P \times T_P = \{(v, w) \mid v, w \in T_P\}$$

$\rightarrow$  Tensor tipo  $(2, 0)$ .

• Entonces,

$$(0, 0) \rightarrow \text{Escalar},$$

$$(0, 1) \rightarrow \text{Covector (uno-forma)}$$

$$(1, 0) \rightarrow \text{Vector}$$

• Considera un tensor tipo  $(1,1)$  :

$$T(\underbrace{a\omega + b\eta}_{\text{covector}}, \underbrace{cV + dW}_{\text{vector}}) =$$

$$= T(a\omega, cV) + T(b\eta, cV) \\ + T(b\eta, dW) + T(a\omega, dW)$$

$$= acT(\omega, V) + bcT(\eta, V) \\ + bdT(\eta, W) + adT(\omega, W)$$

Actúa  
linealmente  
en cada  
argumento.

• La pregunta ahora es:

¿Cómo se ve este tensor?

Esto es, ¿Tiene componentes  
y base?

Por ejemplo, ya conocemos a

$F^{\mu\nu}$

,

$R_{\mu\nu}$

,

$\eta_{\mu\nu}$

¿De dónde  
salieron?

- El espacio de todos los tensores tipo  $(k, l)$  forman un espacio vectorial.

↪ Necesitamos una base.

Para esto, introducimos el producto tensorial  $\otimes$ :

Si  $T$  es tipo  $(k, l)$  y  $S$  tipo  $(m, n)$ , el nuevo tensor tipo  $(k+m, l+n)$  es:

$$T \otimes S(\omega^{(1)}, \dots, \omega^{(k)}, \dots, \omega^{(k+m)}, \nu^{(1)}, \dots, \nu^{(l)}, \dots, \nu^{(l+n)})$$

los  $\omega^{(i)}$  y  $\nu^{(i)}$  denotan distintos covectores y vectores, no componentes.

- Con esto construimos la base para nuestro tensor tipo  $(k, l)$ :

$$\hat{e}_{\mu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}_{\mu_k} \otimes \hat{\theta}^{\nu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}^{\nu_l}$$

Entonces, cualquier vector:

$$T = T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} \hat{e}_{\mu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}_{\mu_k} \otimes \hat{\theta}^{\nu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}^{\nu_l}$$

- Aplicando un tensor a vectores y covectores:

$$T(\omega^{(1)}, \dots, \omega^{(k)}, V^{(1)}, \dots, V^{(l)}) = T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} \omega_{\mu_1}^{(1)} \dots \omega_{\mu_k}^{(k)} V^{(1)\nu_1} \dots V^{(l)\nu_l}$$

Lo siguiente es:

¿Cómo transforma un tensor?

↑ componentes.

Es simplemente una extensión de como transf. los vectores y covectores:

$$T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} = \Lambda^{\mu_1}_{\mu'_1} \dots \Lambda^{\mu_k}_{\mu'_k} \Lambda^{\nu_1}_{\nu'_1} \dots \Lambda^{\nu_l}_{\nu'_l} T^{\mu'_1 \dots \mu'_k}_{\nu'_1 \dots \nu'_l}$$

Ejemplo: tensor métrico tipo (0,2)

La acción sobre dos vectores:

$$\eta(V, W) = \eta_{\mu\nu} V^\mu V^\nu = V \cdot W$$

Recordemos que:

$$\eta_{\mu\nu} V^\mu V^\nu = \begin{cases} < 0, & V^\mu \text{ timelike} \\ = 0, & V^\mu \text{ lightlike} \\ > 0, & V^\mu \text{ spacelike} \end{cases}$$

↗  
i cono de luz!

- La inversa de la métrica es un tensor tipo  $(2,0)$ ;  $\eta^{\mu\nu}$ :

$$\eta^{\mu\nu} \eta_{\nu\sigma} = \eta_{\sigma\nu} \eta^{\nu\mu} = \delta_{\sigma}^{\mu}$$

donde  $\delta_{\sigma}^{\mu}$  es la Delta de Kronecker que es el mapeo identidad.

- Otro ejemplo, el símbolo Levi-Civita que es tipo  $(0,4)$ :

$$\epsilon_{\mu\nu\sigma\tau} = \begin{cases} +1 & \text{si } \mu\nu\sigma\tau \text{ es par} \\ -1 & \text{si } \mu\nu\sigma\tau \text{ es impar} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

Nota: no es un tensor, pero puede definirse como uno.

## § 1.4.1 Operaciones con tensores

- Contracción: tensor  $(k,l) \rightarrow (k-1, l-1)$

$$\zeta^{\mu\sigma}_{\sigma} = T^{\mu\underline{\nu}\sigma}_{\sigma\underline{\nu}}$$

Nota: solo contraemos índices arriba y abajo.  
El orden también importa:



$$T^{\mu\nu\sigma}_{\sigma\nu} \neq T^{\mu\sigma\nu}_{\sigma\nu}$$

Subir y bajar índices:

Utilizamos la métrica para esto:

$$T^{\alpha\beta\mu}_{\phantom{\alpha\beta\mu}\delta} = \eta^{\mu\gamma} T^{\alpha\beta}_{\phantom{\alpha\beta}\gamma\delta}$$

$$T^{\phantom{\alpha\beta}\mu}_{\phantom{\alpha\beta}\mu\gamma\delta} = \eta_{\mu\alpha} T^{\alpha\beta}_{\phantom{\alpha\beta}\gamma\delta}$$

$$T^{\mu\nu\sigma\tau}_{\phantom{\mu\nu\sigma\tau}} = \eta_{\mu\alpha} \eta_{\nu\beta} \eta^{\sigma\gamma} T^{\alpha\beta}_{\phantom{\alpha\beta}\gamma\delta} \eta^{\tau\delta}$$

- Esto no cambia el orden de los índices.
- También ayuda a pasar de vectores a covectores:

$$V_{\mu} = \eta_{\mu\nu} V^{\nu}$$

$$\omega^{\mu} = \eta^{\mu\nu} \omega_{\nu}.$$

Por ejemplo:

$$A^{\lambda} B_{\lambda} = \dots ?$$

$$= \eta^{\lambda\alpha} A_{\alpha} \eta_{\lambda\beta} B^{\beta}$$

$$= \eta^{\lambda\alpha} \eta_{\lambda\beta} A_{\alpha} B^{\beta}$$

$$= \delta^\alpha_\beta A_\alpha B^\beta$$

$$= A_\beta B^\beta \quad \checkmark$$

• Para un tensor tipo  $(1,1)$   $X^\mu$ , tenemos que la traza:

$$X = X^\mu_\mu$$

¿Qué pasa con un tensor tipo  $(0,2)$ ?

$$Y = Y^\mu_\mu = \eta^{\mu\nu} Y_{\mu\nu}$$

¿Cuánto es la traza de la métrica?

$$\eta^{\mu\nu} \eta_{\mu\nu} = \delta^\mu_\mu = 4.$$

¡No es 2!