

## §1.3.1 Review : Vectors and Dual Vectors

- Dada la importancia de los vectores y covectores, haremos un pequeño repaso.

**I. Variedad:** es un espacio que localmente es plano (en nuestro caso, Minkowski).

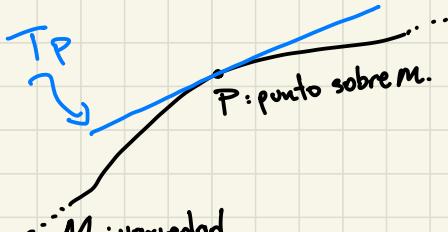
- Geometría global no trivial.

↪ Cubrelo con parches (Minkowski).

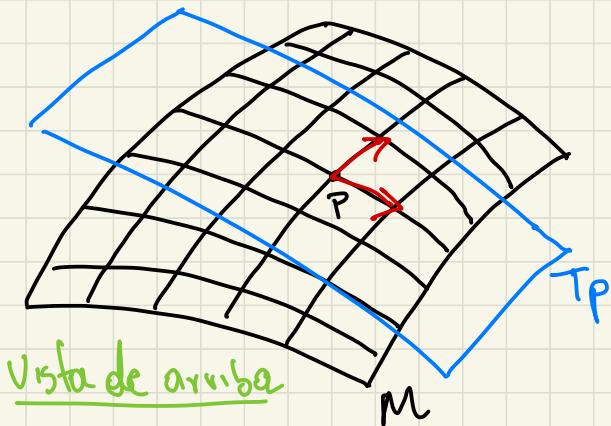
- Cada punto en la variedad es un evento  $(t, x, y, z)$ .

**II. Espacio tangente:** a cada punto en nuestra variedad le asignamos un espacio vectorial :  $T_p$ .

- Los vectores de este espacio son tangentes a este punto.



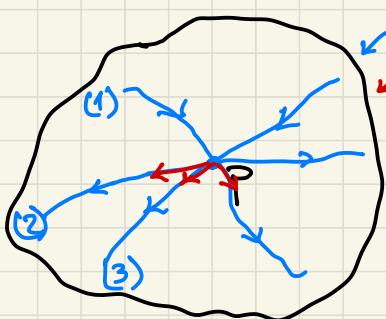
Vista de lado



Vista de arriba

III. Vectores (tangente): son vectores tangente a una curva sobre la variedad.

Imagina que vemos a la variedad desde arriba.



• Hay una infinidad de curvas que pasan sobre el punto p.

⇒ Vectores tangentes a p.

→ Espacio tangente!

• Una curva  $x^\mu(\lambda)$  tiene vector tangente:

$$v^\mu = \frac{dx^\mu}{d\lambda}$$

donde  $\lambda$  la parametriza.

IV. Espacio Cotangente: espacio asociado al tangente, de misma dimensión:  $T_p^*$ .

• Aquí viven otro tipo de vectores, todos sobre un punto (al igual que  $T_p$ ).

**II. Covectores (uno-formas):** son mapeos lineales de vectores a escalares.

- Los covectores "comen" vectores.

Recuerda:  $\omega(v) = \omega_u v^u \in \mathbb{R}$ .

Ejemplo: el gradiente. (Mira clase anterior).

**III. Conexión Vector-Covector:**

¿De qué me sirve un covector?

- Imagina estás sobre una colina (Variedad).

Vector: posibles direcciones en las que te puedes mover.

Campo escalar: nos da la altura de la colina (elevación).

Covector: Si te mueves, la elevación cambiará.

La taza de cambio en la dirección del vector es lo que mide el covector.

## §1.4. Tensores

- La generalización de vectores y covectores se le conoce como **tensor**.
- Un tensor de tipo  $(k, l)$  es un mapeo multilinear de covectores y vectores a  $\mathbb{R}$ :

$$T = T_p^* \times \underbrace{\dots \times T_p^*}_{k \text{ veces}} \times T_p \times \underbrace{\dots \times T_p}_{l \text{ veces}} \rightarrow \mathbb{R}.$$

donde  $\times$  es el producto cartesiano.

• Por ejemplo,

$T_p \times T_p$  · espacio de par ordenado de vectores.

$$T_p \times T_p = \{(v, w) \mid v, w \in T_p\}$$

→ Tensor tipo  $(2, 0)$ .

• Entonces,

$(0, 0)$  → Escalar,

$(0, 1)$  → Covector (uno-forma)

$(1, 0)$  → Vector

• Considera un tensor tipo  $(1,1)$  :

$$T(\underbrace{a\omega + b\eta}_{\text{covector}}, \underbrace{cV + dW}_{\text{vector}}) =$$

$$= T(a\omega, cV) + T(b\eta, cV) \\ + T(b\eta, dW) + T(a\omega, dW)$$

$$= ac T(\omega, V) + bc T(\eta, V) \\ + bd T(\eta, W) + ad T(\omega, W)$$

Actúa  
linealmente  
en cada  
argumento.

• La pregunta ahora es:

¿Cómo se ve este tensor?

Esto es, ¿Tiene componentes  
y base?

Por ejemplo, ya conocemos a

$F^{1V}$

$R_{\mu\nu\nu\nu}$

$\eta_{\mu\nu}$

¿De dónde  
saliieron?

- El espacio de todos los tensores tipo  $(k,l)$  forman un espacio vectorial.

~ Necesitamos una base.

Para esto, introducamos el producto tensorial  $\otimes$ :

Si  $T$  es tipo  $(k,l)$  y  $S$  tipo  $(m,n)$ , el nuevo tensor tipo  $(k+m, l+n)$  es:

$$T \otimes S(\omega^{(1)}, \dots, \omega^{(k)}, \dots, \omega^{(k+m)}, v^{(1)}, \dots, v^{(l)}, \dots, v^{(l+n)})$$

los  $\omega^{(i)}$  y  $v^{(i)}$  denotan distintos covectores y vectores, no componentes.

- Con esto construimos la base para nuestro tensor tipo  $(k,l)$ :

$$\hat{e}_{\mu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}_{\mu_k} \otimes \hat{\theta}^{v_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}^{v_l}$$

Entonces, cualquier vector:

$$T = T^{m_1 \dots m_k} {}_{v_1 \dots v_l} \hat{e}_{\mu_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}_{\mu_k} \otimes \hat{\theta}^{v_1} \otimes \dots \otimes \hat{e}^{v_l}$$

- Aplicando un tensor a vectores y covectores:

$$T(\omega^{(1)}, \dots, \omega^{(k)}, v^{(1)}, \dots, v^{(l)}) = T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} \omega_{\mu_1}^{(1)} \dots \omega_{\mu_k}^{(k)} v^{(1)\nu_1} \dots v^{(l)\nu_l}$$

Lo siguiente es:

¿Cómo transforma un tensor?

↑ Componentes.

Es simplemente una extensión de como transf. los vectores y covectores:

$$T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l} = \Lambda^{\mu_1^i}_{\nu_1} \dots \Lambda^{\mu_k^i}_{\nu_k} \Lambda^{\nu^i}_{\nu_1} \dots \Lambda^{\nu^i}_{\nu_l} T^{\mu_1 \dots \mu_k}_{\nu_1 \dots \nu_l}$$

Ejemplo: tensor métrico tipo (0,2)

La acción sobre dos vectores:

$$\eta(V, W) = \eta_{\mu\nu} V^\mu W^\nu = V \cdot W$$

Recordemos que:

$$\eta_{\mu\nu} V^\mu W^\nu = \begin{cases} < 0, & V^\mu \text{ timelike} \\ = 0, & V^\mu \text{ lightlike} \\ > 0, & V^\mu \text{ spacelike} \end{cases}$$

icono de luz!

- La inversa de la métrica es un tensor tipo  $(2,0)$ ;  $\eta^{uv}$ :

$$\eta^{uv}\eta_{\mu\nu} = \eta_{\mu\nu}\eta^{uv} = \delta^{\mu}_{\nu}$$

donde  $\delta^{\mu}_{\nu}$  es la Delta de Kronecker que es el mapeo identidad.

- Otro ejemplo, el símbolo Levi-Civita que es tipo  $(0,4)$ :

$$\epsilon_{\mu\nu\rho\sigma} = \begin{cases} +1 & \text{si } \mu\nu\rho\sigma \text{ es par} \\ -1 & \text{si } \mu\nu\rho\sigma \text{ es impar} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

Nota: no es un tensor, pero puede definirse como uno.

### § 1.4.1 Operaciones con tensores

- Contracción: tensor  $(k,l) \rightarrow (k-1, l-1)$

$$S^{\mu\sigma} = T^{\mu\underline{\nu}} \underline{\sigma}^{\nu}$$

Nota: solo contraemos índices arriba y abajo.  
El orden también importa.

$$T^{\mu\nu}{}_{\sigma\nu} \neq T^{\mu\nu}{}_{\sigma\nu}$$

Subir y bajar índices:

Utilizamos la métrica para esto:

$$T^{\alpha\beta\mu}{}_{\delta} = \eta^{\mu\delta} T^{\alpha\beta}{}_{\gamma\delta}$$

$$T_{\mu}{}^{\beta}{}_{\gamma\delta} = \eta_{\mu\alpha} T^{\alpha\beta}{}_{\gamma\delta}$$

$$T_{\mu\nu}{}^{\sigma\tau} = \eta_{\mu\alpha} \eta_{\nu\beta} \eta^{\sigma\mu} T^{\alpha\beta}{}_{\gamma\delta} \eta^{\sigma\delta}$$

- Esto no cambia el orden de los índices.
- También ayuda a pasar de vectores a covectores:

$$V_{\mu} = \eta_{\mu\nu} V^{\nu}$$

$$\omega^{\mu} = \eta^{\mu\nu} \omega_{\nu}$$

Por ejemplo :

$$A^{\lambda} B_{\lambda} = \dots$$

$$= \eta^{\lambda\alpha} A_{\alpha} \eta_{\lambda\beta} B^{\beta}$$

$$= \eta^{\lambda\alpha} \eta_{\lambda\beta} A_{\alpha} B^{\beta}$$

$$\begin{aligned}
 &= S^\alpha_\beta A^\alpha B^\beta \\
 &= A_\beta B^\beta \quad \checkmark
 \end{aligned}$$

Para un tensor tipo  $(1,1)$   $X^\mu$ , tenemos que la traza:

$$X = X^\mu_\mu$$

¿Qué pasa con un tensor tipo  $(0,2)$ ?

$$Y = Y^\mu_\mu = \eta^{\mu\nu} Y_{\mu\nu}$$

¿Cuánto es la traza de la métrica?

$$\eta^{\mu\nu} \eta_{\mu\nu} = \delta^\mu_\mu = 1.$$

¡No es 2!