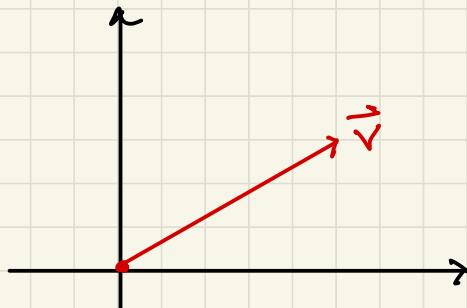


## § 1.2. Vectores

- La semana pasada vimos que los (cuadriláteros) vectores son importantes en Relatividad Especial. (ver repaso!)
- En esta sección entraremos en un poco más de detalle.
- Primero, un vector se encuentra en un punto en el espaciotiempo.
- Estamos acostumbrados a ver los vectores como:



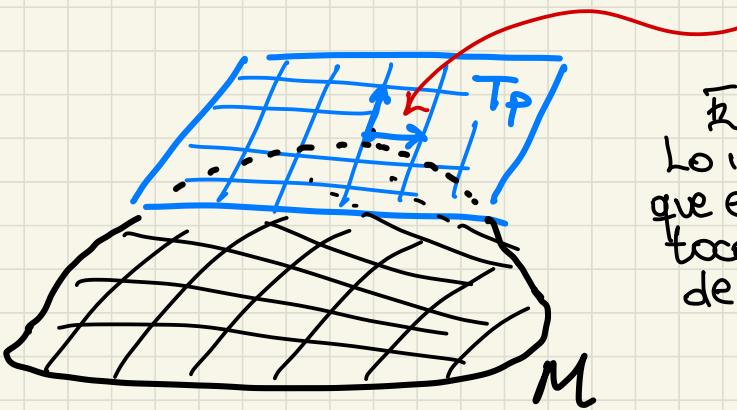
“Algo que va de un punto a otro”

• Esta noción se pierde si introducimos **curvatura**.

- Esta idea solo aplica para espacios planos, y funciona.
- Para generalizar esto, introducimos el conjunto llamado **espacio tangente**.  
→ Es la colección de todos los vectores en un punto  $p$  del espaciotiempo.

- El espacio tangente en el punto  $p$  se denota por  $T_p$

- Podemos verlo como:



El dibujo es feo.  
Lo importante es  
que el plano solo  
toca un punto  
de  $M$ .

- Aquí,  $M$  es una variedad (más de esto en otras clases).
- Por ahora, podemos ver a estos vectores como entes abstractos que cumplen

$$(\alpha + b)(V + W) = \alpha V + bV + \alpha W + bW$$

con  $\alpha, b$  escalares y  $V, W$  vectores.  
(Cumple los axiomas de vector space).

- Nota que hasta ahora, no hemos definido una base.

- Una base es un conjunto de vectores que:
  - ~> Generan el espacio.
  - ~> Son linealmente independientes.
- El número de vectores necesarios es la dimensión del espacio.
- Tomemos ahora una base para  $T_p$ :
 
$$\hat{e}_\mu, \mu = 0, 1, 2, 3.$$

Esta base está relacionada al sistema coordenado  $x^\mu$ .

~>  $\hat{e}_1$  apunta sobre  $x$ .
- Entonces, cualquier vector  $A$ :
 
$$A = A^\mu \hat{e}_\mu,$$
- donde  $A^\mu$  son las componentes de  $A$ .
- Por lo general, a lo que llamamos vector es  $A^\mu$ , sabiendo que son sus componentes.
- Ahora, un ejemplo.

Considera el vector tangente a una curva parametrizada por  $\lambda$ , donde las coordenadas

$$x^\mu = x^\mu(\lambda).$$

Entonces, el "vector" tangente es:

$$V^\mu = \frac{dx^\mu}{d\lambda} \quad (V = V^\mu \hat{e}_\mu)$$

• ¿Cómo transforman las componentes?

$$V^\mu \rightarrow V^{\mu'} = \Lambda^{\mu'}_{\nu} V^\nu. \quad (\text{Lorentz})$$

• Recuerda que el vector  $V$  es invariante, i.e., no cambia.

• Ya sabemos cómo transforman las componentes

• ¿Y los vectores base?

• Nos aprovechamos del hecho de que  $V$  es invariante:

$$V = V^\mu \hat{e}_\mu \stackrel{!}{=} V^{\nu'} \hat{e}_{\nu'}$$

! Igual en  
ambos  
sistemas!

$$= \Lambda^{\nu'}_{\mu} V^{\mu} \hat{e}_{\nu'} \quad \text{¿Cómo transforma?}$$

ya lo sabíamos.

Dado que esta relación es válida para todo valor de los componentes:

$$\hat{e}_{\mu} = \Lambda^{\nu'}_{\mu} \hat{e}_{\nu'} *$$

Ahora definimos la inversa como:

$$\Lambda^{\mu}_{\nu} \cdot \Lambda^{\nu}_{\sigma} = \delta^{\mu}_{\sigma} , \quad \Lambda^{\sigma}_{\tau} \Lambda^{\tau}_{\lambda} = \delta^{\sigma}_{\lambda}$$

Esto nos lleva a escribir la regla de transformación para vectores base:

$$\hat{e}_{\nu} = \Lambda^{\mu}_{\nu} \hat{e}_{\mu} *$$

**Nota:** Para pasar de un sistema a otro, multiplicamos por la inversa de  $\Lambda^{\nu}_{\mu}$ .

Para denotar la inversa, cambiamos el orden de los índices:

$$\Lambda^{\nu'}_{\mu} \longrightarrow \Lambda^{\sigma}_{\mu}$$

¡Cambia el lugar del índice primado!

¿Cómo funciona esto?

Por ejemplo, tenemos:

inversa

$$\hat{e}_\mu = \Lambda^{\nu}{}_{\mu} \hat{e}_{\nu}$$

$$\Lambda^{\mu}{}_{\sigma} \hat{e}_\mu = \Lambda^{\mu}{}_{\sigma} \Lambda^{\nu}{}_{\mu} \hat{e}_{\nu}$$

$$\Lambda^{\mu}{}_{\sigma} \hat{e}_\mu = S_{\sigma}{}^{\nu} \hat{e}_{\nu}$$

$$\Lambda^{\mu}{}_{\sigma} \hat{e}_\mu = \hat{e}_{\sigma} \quad \leftarrow \text{ya sabíamos esto de *}.$$

Perfecto, ya tenemos todo. Transformemos todo el vector (componentes y base).

$$V = V^\mu \hat{e}_\mu \rightarrow V^\mu \hat{e}_\mu$$

Componentes:

$$V^\mu = \Lambda^\mu{}_\alpha V^\alpha$$

Base:

$$\hat{e}_\mu = \Lambda^\beta{}_\mu \hat{e}_\beta$$

Finalmente:

$$\begin{aligned} V^\mu \hat{e}_\mu &= \Lambda^\mu{}_\alpha V^\alpha \Lambda^\beta{}_\mu \hat{e}_\beta \\ &= S^\beta{}_\alpha V^\alpha \hat{e}_\beta \\ &= V^\beta \hat{e}_\beta \end{aligned}$$

$$= V^\mu \hat{e}_\mu \text{ (renombrando)}$$

$$= V$$

conclusión : el vector  $V$  es invariante.

Todo esto ya lo habíamos visto, solo que en  $\mathbb{R}^3$  y sus matrices de rotación; esto es más general.

### §1.3. Vectores Diales

- Una vez definido  $T_p$ , podemos definir un espacio vectorial asociado llamado **espacio cotangente**
- Este espacio se denota por  $T_p^*$  y es un mapeo de vectores a  $\mathbb{R}$ .
- Si  $\omega \in T_p^*$  es un **vector dual**, entonces

$$\omega(aV+bW) = a\omega(V) + b\omega(W) \in \mathbb{R}.$$

Al igual que con los vectores, introducimos una base con la sig. condición:

$$\hat{\Theta}^\nu \hat{e}_\mu = S^\nu_\mu$$

donde  $\hat{\theta}^\nu$  son la base de los vectores duales.

Entonces, un vector dual lo escribimos como:

$$\boxed{\omega = \omega_\mu \hat{\theta}^\mu.}$$

Tenemos que:

$v^\mu \rightarrow$  Vector contravariante,

$\omega_\mu \rightarrow$  Vector covariante.  
(uno-formas) *más de esto pronto!*

Si queremos ver cómo actúa la uno-forma sobre el vector:

$$\begin{aligned}\omega(v) &= \omega_\mu \hat{\theta}^\mu v^\nu \hat{e}_\nu \\ &= \omega_\mu v^\nu \hat{\theta}^\mu \hat{e}_\nu \\ &= \omega_\mu v^\nu \delta_\nu^\mu \\ &= \omega_\mu v^\mu \in \mathbb{R} \quad (\text{producto punto})\end{aligned}$$

• De igual forma podríamos escribir:

$$V(\omega) \equiv \omega(V) = \omega_\mu V^\mu,$$

lo que significa que el espacio dual del espacio cotangente es el espacio tangente.

• Nota: en el caso que un campo vectorial dual actúe sobre un campo vectorial, el resultado será una función escalar.

• Al igual que con vectores, tenemos las reglas de transformación:

Componentes:

$$\omega_{\mu'} = \Lambda_{\mu'}^{\nu} \omega_\nu,$$

Base:

$$\hat{\Theta}^s = \Lambda^s_{\mu} \hat{\theta}^{\mu}$$

• Un ejemplo de covector es el gradiente.  
Si: tomamos  $\phi$ , una fn. escalar:

$$d\phi = \boxed{\frac{\partial \phi}{\partial x^\mu} \hat{\theta}^\mu}$$

También escrito como:  
 $\partial_\mu \phi$  y  $\phi_{,\mu}$ .

donde  $d$  denota el gradiente.

Para aterrizar esta idea, considera el potencial gravitacional de la Tierra

$$\phi = \phi(x, y, z).$$

El campo gravitacional es :

$$\vec{F} = -\vec{\nabla} \phi.$$

Si consideramos un cuerpo de masa  $m$  moviéndose a velocidad  $\vec{v}$  (tangente) en este campo.

¿Cuál es el trabajo realizado?

$$W = -\vec{\nabla} \phi \cdot \vec{v}$$

↑ covector      ↑ vector tangente

El resultado es un número.